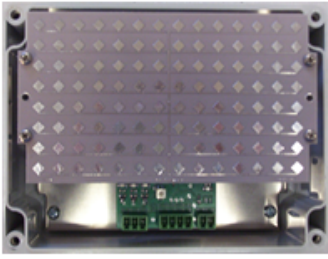


RADAR FAIBLE VITESSE

AMG040-006 remplacé par AMG0110 - Capteurs radar



- Précision en vitesse
- Zone de détection très précise
- Instrumentation

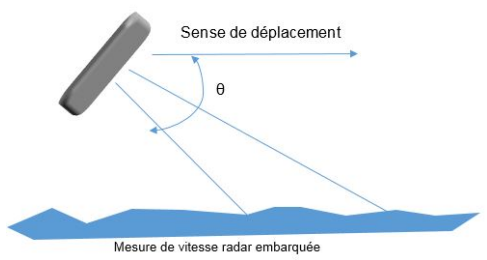
DESCRIPTION

Le capteur AMG040 est parfaitement adapté au suivi de vitesse.

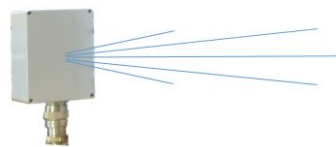
Embarqué sur un véhicule, 30 cm de déplacement sont suffisant au capteur pour délivrer la vitesse et le sens de déplacement.

Il est aussi utilisé pour capter la vitesse de déplacement d'un mobile, pour l'affichage sur un panneau ou pour asservir la la capteur d'une vidéo, l'avancement d'un mobile ou l'automatisation sans contact.

UTILISATIONS



Mesure de vitesse radar embarquée



Mesure de vitesse de passage

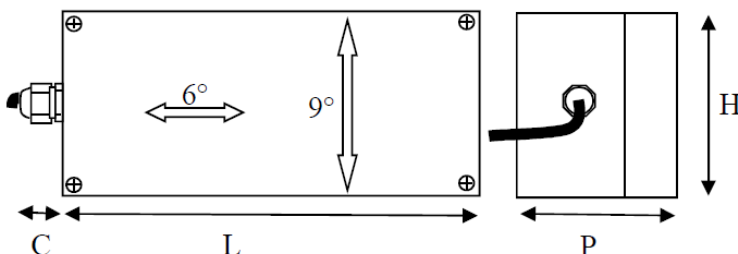
Les ondes émises par le radar sont perpendiculaire à l'antenne planaire. Pour un fonctionnement optimum il est recommandé de suivre les consignes d'installation suivantes :

- L'angle entre la perpendiculaire de l'antenne et la trajectoire du véhicule doit être inférieur à 5°
- Pour les mesures embarquées, le radar doit être pointé vers le sol avec un angle autour de 30° entre la perpendiculaire de l'antenne et l'horizon

APPLICATIONS

- Mesure précise de faible vitesse
- Détection de sens de déplacement
- Asservissement
- Affichage de vitesse

INFORMATION COMPLÉMENTAIRE



L	P	H	C
160	90	120	30

CARACTÉRISTIQUES

- Gamme de vitesse : 1.5 - 100 km/h
- Distance de capture : 80m (VL)
- Détection de sens de déplacement
- Interface : RS232, ou RS485, ou UART
- Sensibilité : paramétrable par liaison série ou par potentiomètre
- Alimentation : 9 V à 30 V
- Consommation : 90 mA
- Une carte additionnelle pour une sortie 4-20mA et une alimentation isolée
- OEM ou boîtier polycarbonate ou boîtier ferroviaire aluminium

NOTICE : AMG Microwave se réserve le droit de modifier les spécifications, la mécanique et les caractéristiques du produit à tout moment et sans préavis.
référence document : AMG040-006-1

AMG
MICROWAVE

11, rue Louis de Broglie Z.I PEGASE 22300 LANNION | contact@amg-microwave.com | +33(0)2 96 37 79 54